

Antriebsregler mcDSA-B60-Lp

Artikelnummer: 1513800



Abbildung ähnlich

Technische Daten

Versorgungsspannungen	
Versorgungsspannung Elektronik Ue*1	9..30 V
Stromaufnahme Elektronik@ Ue=24V*2	typ. 20 mA
Versorgungsspannung Leistung Up*3	9..60 V
Ausgangsstrom	
Maximaler Ausgangsstrom	15 A
DauerAusgangsstrom @ Up=24V*4	5 A
DauerAusgangsstrom @ Up=48V*4	4.3 A
PWM	
Ausgangsspannung	90% Up
PWM-Frequenz	12.5, 25*5 kHz
Mechanische Daten	
Abmessungen LxBxH	53 x 41 x 13 mm
Gewicht	18 g
Umgebung	
Schutzart	IP00
Umgebungstemperatur (Betrieb)	-25..70 °C
Umgebungstemperatur (Lagerung)	-25..85 °C
Luftfeuchtigkeit (nicht kondensierend)	5..90 %
CAN-Bus	
Protokoll	DS301
Max. Baudrate	1 Mbit/s
CAN Spezifikation	2.0B
Galvanisch getrennt	nein

Geberversorgung (Hall-Sensoren)	
Ausgangsspannung	5 V
Maximaler Ausgangsstrom	0.2 A
Hall-Sensoren	
Signale	H1,H2,H3
Max. Frequenz pro Spur	10 kHz
Eingangssignal	0..5 V
Signal-Typ	open collector, single ended
Digitale Eingänge	
Anzahl - digitale Eingänge	3 (Din0..2)
Low-Pegel	0..5 V
High-Pegel	8..30 V
Analoge Eingänge	
Anzahl	1 (Ain0)
Signal-Typ	0..10 V, 12 Bit, single ended

*1 Kein Verpolungsschutz, die Zerstörungsgrenze liegt bei Überspannung von $\geq 33V$ oder kurzfristige Spitzenspannung von $37V < 1s$

*2 Endstufe aus, 5V Ausgang (Geberversorgung) ist unbelastet

*3 Kein Verpolungsschutz, die Zerstörungsgrenze liegt bei Überspannung von $\geq 80V$

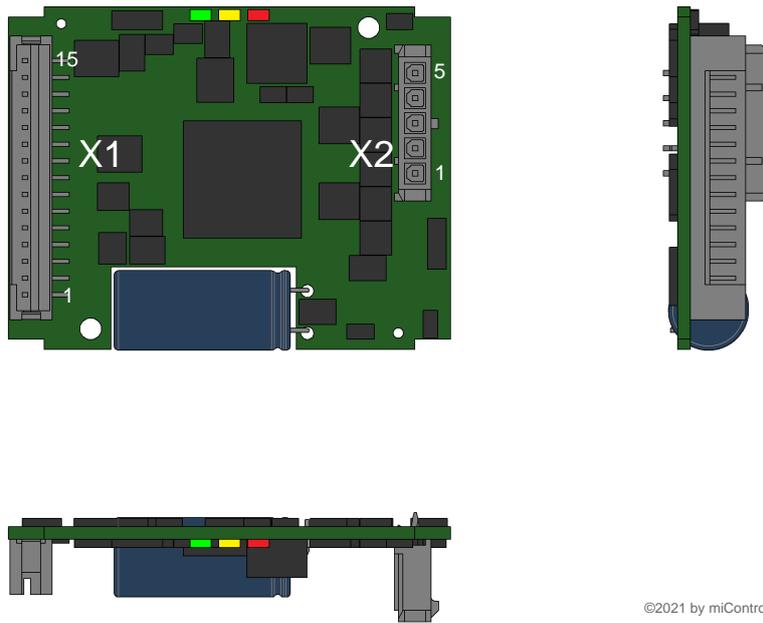
*4 Anschlusskabel mit maximal möglichem Leitungsquerschnitt, PWM-Frequenz 25 kHz, Umgebungstemperatur 40 °C ($t > 40$ °C Derating), Effektivstrom: 5 A \rightarrow 4.1 Aeff, 4.3 A \rightarrow 3.5 Aeff

keine Garantie, da der Wert empirisch ermittelt wurde, bitte beachten Sie die Applikation Notes zur Ermittlung des Dauerstromes

*5 Standardwert

Weitere technische Daten finden Sie im mcManual.

Schema



©2021 by miControl

Klemmenbelegung

X1 Hall, I/O's und CAN		
1	GND	Masse für Geberversorgung Bemerkung: nicht mit Anlagenmasse verbinden
2	+U5V	5V Ausgangsspannung für Geberversorgung Sensoren: Hall
3	res.	Reserviert
4	res.	Reserviert
5	H3	Hallsensorsignal 3
6	H2	Hallsensorsignal 2
7	H1	Hallsensorsignal 1
8	CAN Lo	CAN Low
9	CAN Hi	CAN High
10	Din2	Digitaler Eingang 2
11	Din1	Digitaler Eingang 1
12	Din0	Digitaler Eingang 0
13	Ain0	Analoger Eingang 0
14	GND	Masse Elektronik
15	+Ue	Versorgungsspannung Elektronik
X2 Motor		
1	+Up	Versorgungsspannung Leistung
2	GND	Masse Leistung
3	Ma	Motorphase A
4	Mb	Motorphase B
5	Mc	Motorphase C